



Estabilidade

Conhecimentos Básicos



Conhecimentos Básicos

○ Unidades

| <i>NOME</i> | <i>SÍMBOLO</i> | <i>FATOR MULTIPLICADOR (UND)</i> |
|--------------|----------------|---|
| <i>Exa</i> | <i>E</i> | $10^{18} = 1\ 000\ 000\ 000\ 000\ 000\ 000$ |
| <i>Peta</i> | <i>P</i> | $10^{15} = 1\ 000\ 000\ 000\ 000\ 000$ |
| <i>Terá</i> | <i>T</i> | $10^{12} = 1\ 000\ 000\ 000\ 000$ |
| <i>Giga</i> | <i>G</i> | $10^9 = 1\ 000\ 000\ 000$ |
| <i>mega</i> | <i>M</i> | $10^6 = 1\ 000\ 000$ |
| <i>quilo</i> | <i>K</i> | $10^3 = 1\ 000$ |
| <i>hecto</i> | <i>H</i> | $10^2 = 100$ |
| <i>deca</i> | <i>Da</i> | 10 |
| <i>Deci</i> | <i>D</i> | $10^{-1} = 0,1$ |
| <i>centi</i> | <i>C</i> | $10^{-2} = 0,01$ |
| <i>Mili</i> | <i>M</i> | $10^{-3} = 0,001$ |
| <i>micro</i> | μ | $10^{-6} = 0,000\ 001$ |
| <i>nano</i> | <i>N</i> | $10^{-9} = 0,000\ 000\ 001$ |
| <i>Pico</i> | <i>P</i> | $10^{-12} = 0,000\ 000\ 000\ 001$ |
| <i>femto</i> | <i>F</i> | $10^{-15} = 0,000\ 000\ 000\ 000\ 001$ |
| <i>Atto</i> | <i>A</i> | $10^{-18} = 0,000\ 000\ 000\ 000\ 000\ 001$ |



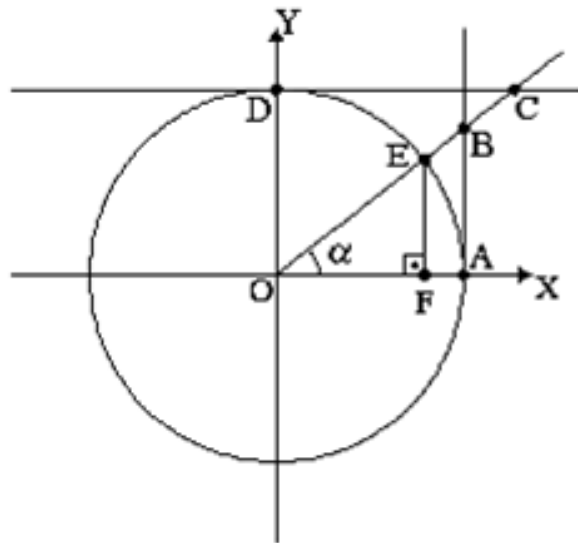
Conhecimentos Básicos

- **Conversão de Unidades**

| <i>UNIDADE</i> | <i>EQUIVALENCIA</i> |
|---------------------------|---|
| <i>1 MPa</i> | <i>1 N/mm²</i> |
| <i>1 MPa</i> | <i>1 x 10⁶ N/m²</i> |
| <i>1 GPa</i> | <i>1 x 10⁹ N/m²</i> |
| <i>1 m</i> | <i>100 cm</i> |
| <i>1 cm</i> | <i>0,01 m</i> |
| <i>1 kgf</i> | <i>9,81 N</i> |
| <i>1 kgf</i> | <i>2,20 lb</i> |
| <i>1 polegada (ou 1")</i> | <i>2,54 cm</i> |
| <i>1 m²</i> | <i>10000 cm²</i> |

Conhecimentos Básicos

○ Trigonometria



$$\text{sen } \alpha = \overline{EF}$$

$$\text{cos } \alpha = \overline{OF}$$

$$\text{tg } \alpha = \overline{AB}$$

$$\text{cot } g \alpha = \overline{DC}$$

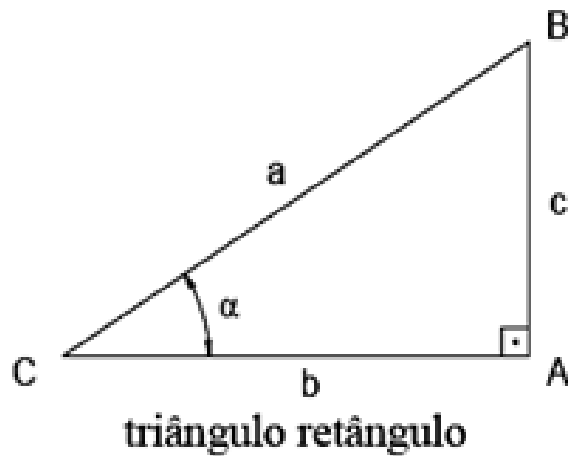
$$\text{sec } \alpha = \overline{OB}$$

$$\text{cos sec } \alpha = \overline{OC}$$

$$\overline{OE} = R = 1$$

Conhecimentos Básicos

- **Triângulo retângulo**



$$\text{sen } \alpha = \frac{\text{cateto oposto}}{\text{hipotenusa}} = \frac{c}{a}$$

$$\text{cos } \alpha = \frac{\text{cateto adjacente}}{\text{hipotenusa}} = \frac{b}{a}$$

$$\text{tg } \alpha = \frac{\text{cateto oposto}}{\text{cateto adjacente}} = \frac{c}{b}$$

$$\text{sec } \alpha = \frac{\text{hipotenusa}}{\text{cateto adjacente}} = \frac{a}{b}$$

$$\alpha = \text{arctg } \frac{c}{b}; \quad \alpha = \text{arcsen } \frac{c}{a}; \quad \alpha = \text{arccos } \frac{b}{a};$$

Relação fundamental da trigonometria: **sen² x + cos² x = 1

Conhecimentos Básicos

a. Razões Trigonômétricas Especiais

| | 30° | 45° | 60° |
|----------|----------------------|----------------------|----------------------|
| SENO | $\frac{1}{2}$ | $\frac{\sqrt{2}}{2}$ | $\frac{\sqrt{3}}{2}$ |
| COSENO | $\frac{\sqrt{3}}{2}$ | $\frac{\sqrt{2}}{2}$ | $\frac{1}{2}$ |
| TANGENTE | $\frac{\sqrt{3}}{3}$ | 1 | $\sqrt{3}$ |

b. Triângulo qualquer

Lei dos Senos: $\frac{a}{\text{sen}A} = \frac{b}{\text{sen}B} = \frac{c}{\text{sen}C} = 2R$

$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cdot \cos A;$$

Lei dos Cossenos: $b^2 = a^2 + c^2 - 2ac \cdot \cos B;$

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cdot \cos C.$$

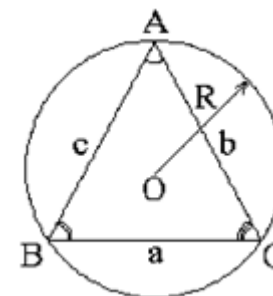


Figura 1.3 – Triângulo qualquer



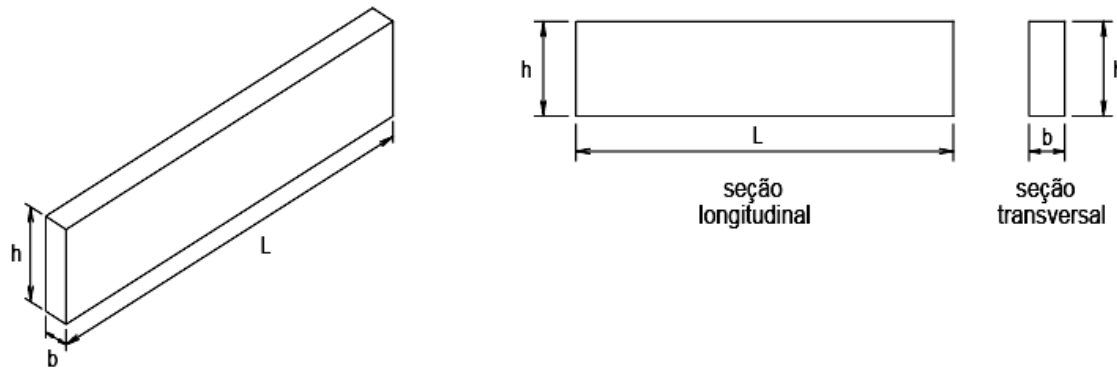
Conhecimentos Básicos

- **Alfabeto Grego**

| Nome | Símbolo | | Nome | Símbolo | |
|---------|-----------|-----------|---------|-----------|-----------|
| | Maiúscula | Minúscula | | Maiúscula | Minúscula |
| Alfa | Α | α | Ni | Ν | ν |
| Beta | Β | β | Csi | Ξ | ξ |
| Gama | Γ | γ | Ômicron | Ο | ο |
| Delta | Δ | δ | PI | Π | π |
| Épsilon | Ε | ε | Rô | Ρ | ρ |
| Zeta | Ζ | ζ | Sigma | Σ | σ |
| Eta | Η | η | Thau | Τ | τ |
| Teta | Θ | θ | Upsilon | Υ | υ |
| Iota | Ι | ι | Phi | Φ | φ |
| Capa | Κ | κ | Chi | Χ | χ |
| Lambda | Λ | λ | Psi | Ψ | ψ |
| Mi | Μ | μ | Ômega | Ω | ω |

Conhecimentos Básicos

- **Propriedades Geométricas das Figuras Planas**
- O dimensionamento e a verificação da capacidade resistente de barras, como de qualquer elemento estrutural dependem de grandezas chamadas tensões, as quais se distribuem ao longo das seções transversais de um corpo.





Conhecimentos Básicos

- **As principais propriedades geométricas de figuras planas são:**
- Área (A)
- Momento de Inércia (I)
- Momento estático (M)
- Módulo de resistência (W)
- Centro de gravidade (CG)
- Raio de giração (i)



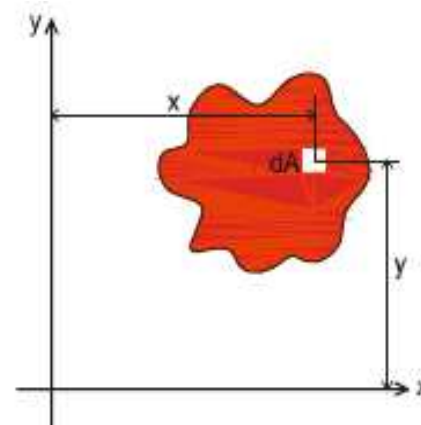
Conhecimentos Básicos

- **Área (A)**
 - A área de uma figura plana é a superfície limitada pelo seu contorno. Para contornos complexos, a área pode ser obtida aproximando-se a forma real pela justaposição de formas geométricas de área conhecida (retângulos, triângulos, etc).
 - A unidade de área é $[L]^2$ (unidade de comprimento ao quadrado).
 - A área é utilizada para a determinação das tensões normais (tração e compressão) e das tensões de transversais ou de corte (cisalhamento).

Conhecimentos Básicos

- **Momento Estático (M)**

- Momento estático de um **elemento** de uma superfície plana em relação a um eixo é o produto da área do elemento pela sua distância ao eixo considerado.
- Logo:
 - O momento estático do elemento em relação ao eixo x será:
 - **$M'_x = y \, dA$**
 - O momento estático do elemento em relação ao eixo y será:
 - **$M'_y = x \, dA$**



Conhecimentos Básicos

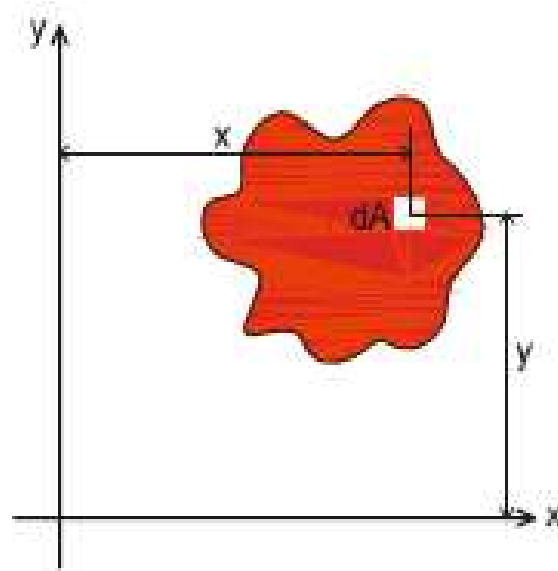


Figura 1 – Momento Estático (M)



Conhecimentos Básicos

- **Momento estático** de uma **superfície plana** em relação a um eixo é a soma dos momentos estáticos, em relação ao mesmo eixo, dos elementos que formam a superfície total. Logo:

- O momento estático da superfície em relação ao eixo x será:

- $$M_x = \int_A M'_x = \int_A y \cdot dA$$

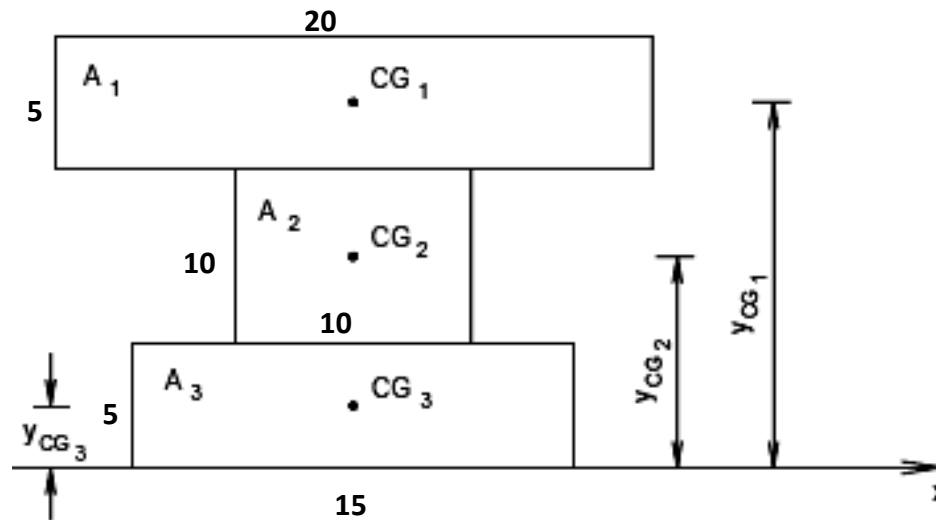
- O momento estático da superfície em relação ao eixo y será:

- $$M_y = \int_A M'_y = \int_A x \cdot dA$$

- Momento estático é uma grandeza escalar com dimensão $M = [L]^3$, podendo ser positivo, negativo ou nulo. É utilizado para a determinação das tensões transversais que ocorrem em uma peça **submetida à flexão**.

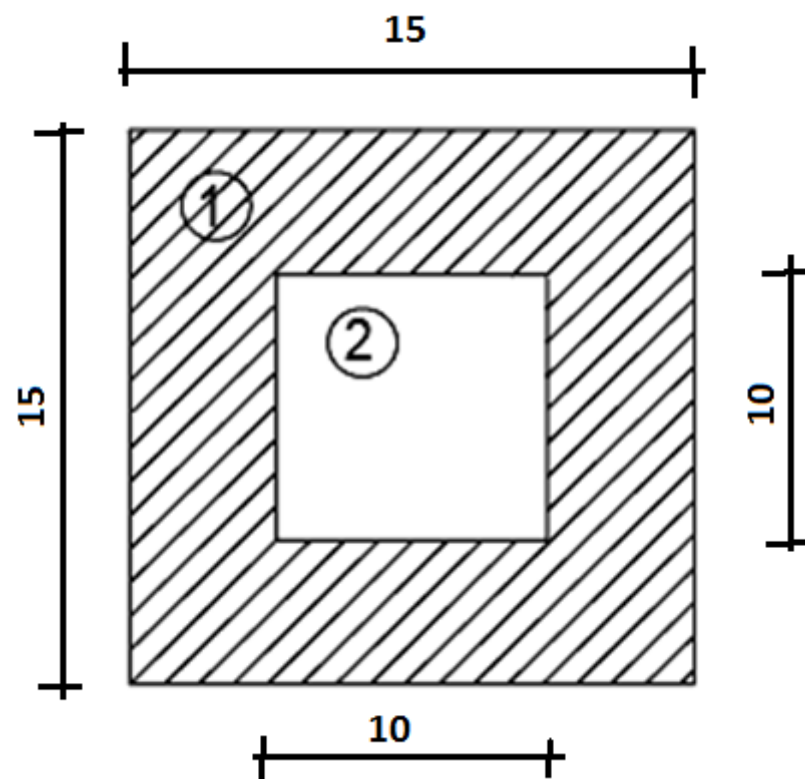
Conhecimentos Básicos

- O **Momento Estático de uma superfície composta** por várias figuras conhecidas é o somatório dos Momentos Estáticos de cada figura.
- Determinar o Momento Estático das figuras abaixo:



Conhecimentos Básicos

- **Elemento Vazado**



Conhecimentos Básicos

- **Centro de Gravidade ou Baricentro (CG)**

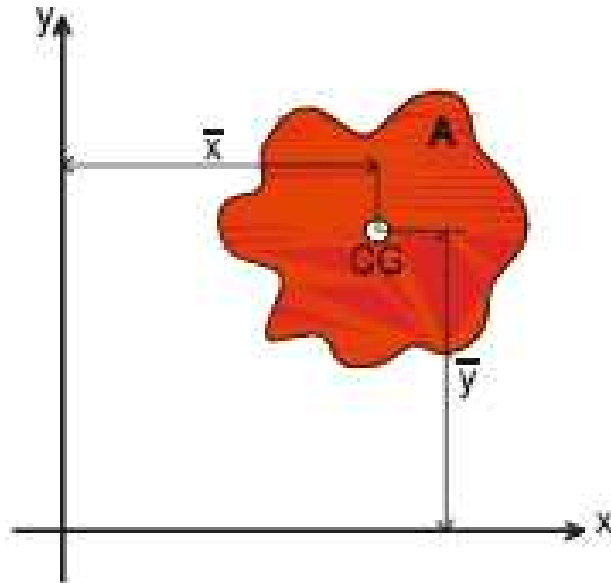


Figura 2 – Centro de Gravidade ou Baricentro (CG)



Conhecimentos Básicos

- Portanto, atração exercida pela Terra sobre um corpo rígido pode ser representada por uma única força P . Esta força, chamada peso do corpo, é aplicada no seu baricentro, ou centro de gravidade (CG). O centro de gravidade pode localizar-se dentro ou fora da superfície.
- Sendo CG o centro de gravidade de uma superfície plana de área A definido pelo par ordenado (x,y) tem-se as seguintes expressões:
 - **$M_x = y_{cg} \cdot A$ e $M_y = x_{cg} \cdot A$**



Conhecimentos Básicos

- que exprimem o chamado teorema dos momentos estáticos e possibilitam determinar o centro de gravidade da superfície plana, ou seja:

- $\mathbf{y_{cg} = M_y / A}$ **e** $\mathbf{x_{cg} = M_x / A}$

- **Ou**

$$\bar{y}_{cg} = \frac{M_y}{A} = \frac{\int y \cdot dA}{A}$$

$$\bar{x}_{CG} = \frac{M_x}{A} = \frac{\int x \cdot dA}{A}$$



Conhecimentos Básicos

- onde:
 - x_{cg} = distância do CG da figura até o eixo y escolhido arbitrariamente;
 - y_{cg} = distância do CG da figura até o eixo x escolhido arbitrariamente;
 - M_x = momento estático da figura em relação ao eixo x ;
 - M_y = momento estático da figura em relação ao eixo y ;
 - A = área da Figura.



Conhecimentos Básicos

- **Propriedades do centro de gravidade**
 - O momento estático de uma superfície em relação a qualquer eixo baricêntrico (que passe pelo CG) é nulo.
 - Se existe um eixo de simetria na peça, então o CG está contido neste eixo.

Conhecimentos Básicos

- **Centro de gravidade de área composta**
 - Qualquer polígono pode ser decomposto em retângulos ou triângulos, cujos CGs podem ser facilmente determinados.

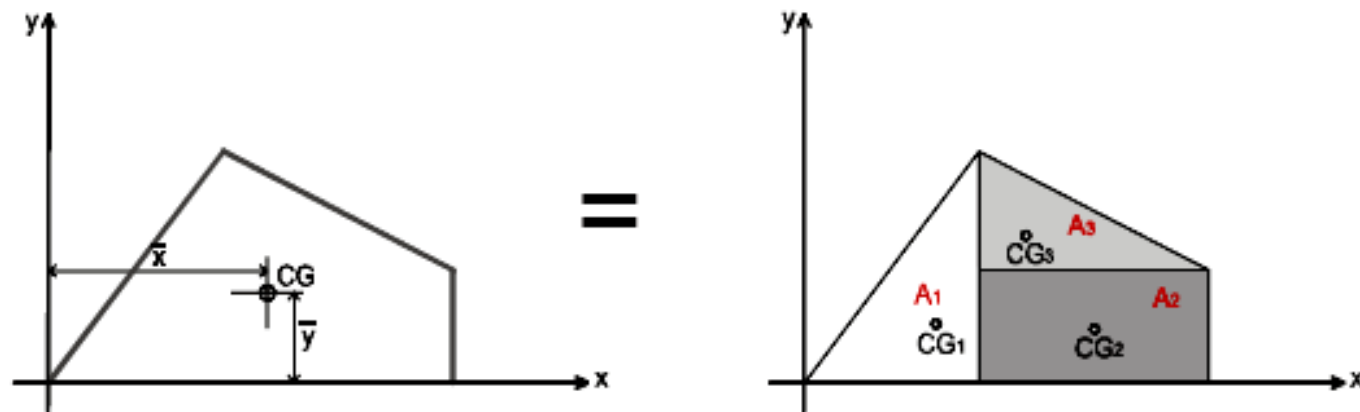


Figura 2 – Centro de Gravidade de área composta (CG)



Conhecimentos Básicos

- O centro de gravidade de uma superfície composta por várias figuras, é expresso por:

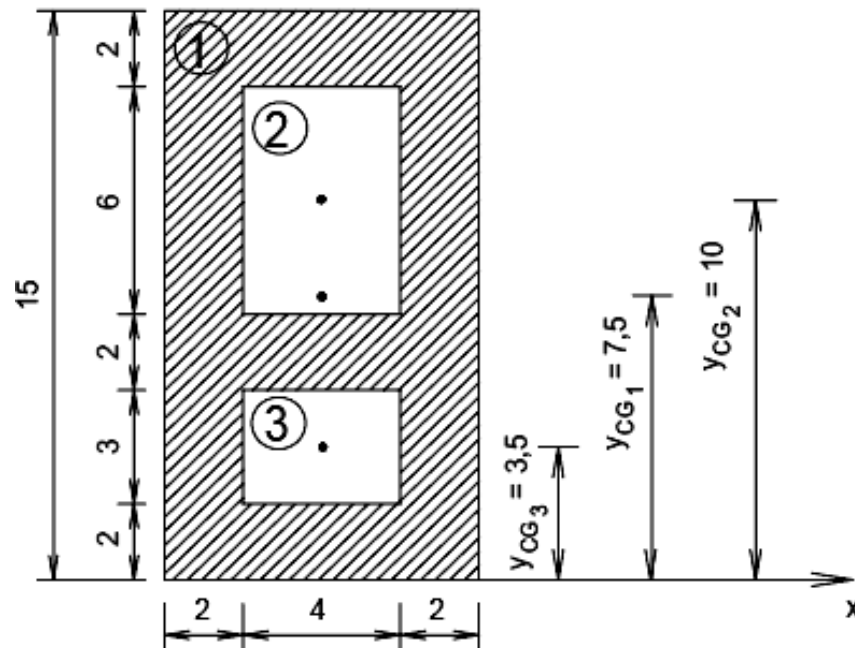
$$x_{CG} = \frac{\sum_{i=1}^n A_i \cdot x_i}{\sum_{i=1}^n A_i}$$

$$y_{CG} = \frac{\sum_{i=1}^n A_i \cdot y_i}{\sum_{i=1}^n A_i}$$

Conhecimentos Básicos

- **Exemplos:**

- 1 - Determinar o centro de gravidade da figura abaixo:





Conhecimentos Básicos

- Solução

$$A = A_1 - A_2 - A_3$$

$$A = (8 \times 15) - (6 \times 4) - (4 \times 3)$$

$$A = 84 \text{ cm}^2$$

$$M_{1,x} = y_{CG1} \cdot A_1 = 7,5 \times (8 \times 15) = 900 \text{ cm}^3$$

$$M_{2,x} = y_{CG2} \cdot A_2 = 10 \times (6 \times 4) = 240 \text{ cm}^3$$

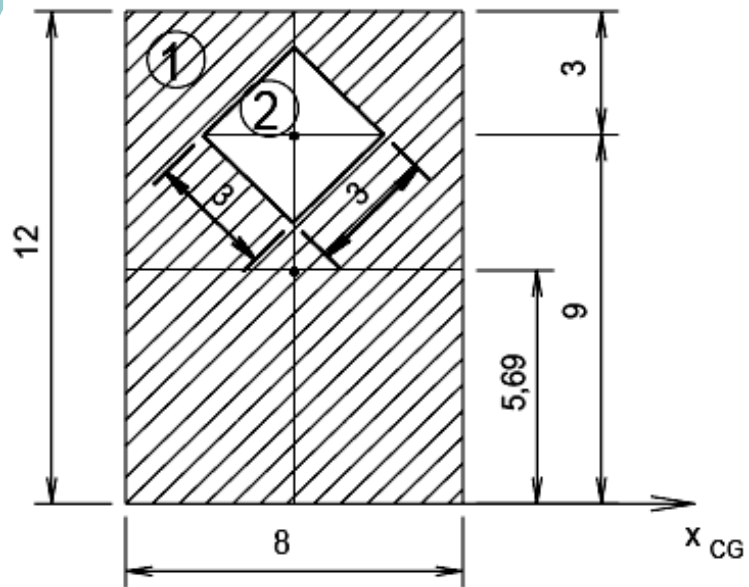
$$M_{3,x} = y_{CG3} \cdot A_3 = 3,5 \times (3 \times 4) = 42 \text{ cm}^3$$

$$M_x = M_{1,x} - M_{2,x} - M_{3,x} = 900 - 240 - 42 = 618 \text{ cm}^3$$

$$y_{CG} = \frac{M_x}{A} = \frac{618 \text{ cm}^3}{84 \text{ cm}^2} = 7,36 \text{ cm}$$

Conhecimentos Básicos

- 1 - Determinar o centro de gravidade da figura abaixo:





-
- **Momento de inércia de uma superfície**
 - O momento de inércia de uma **superfície plana** em relação a um eixo é a soma dos momentos de inércia dos elementos que a constituem, em relação ao mesmo eixo.
 - O momento de inércia da superfície em relação ao eixo x será:
 - **$I_x = \Sigma y^2 \cdot dA$**
 - O momento de inércia do elemento em relação ao eixo y será:
 - **$I_y = \Sigma x^2 \cdot dA$**



-
- A unidade do momento de inércia é $[L]^2 \times [L]^2 = [L]^4$.
 - O momento de inércia é uma característica geométrica importantíssima no dimensionamento dos elementos estruturais, pois fornece, em valores numéricos, a resistência da peça. Quanto maior for o momento de inércia da seção transversal de uma peça, maior a sua resistência.

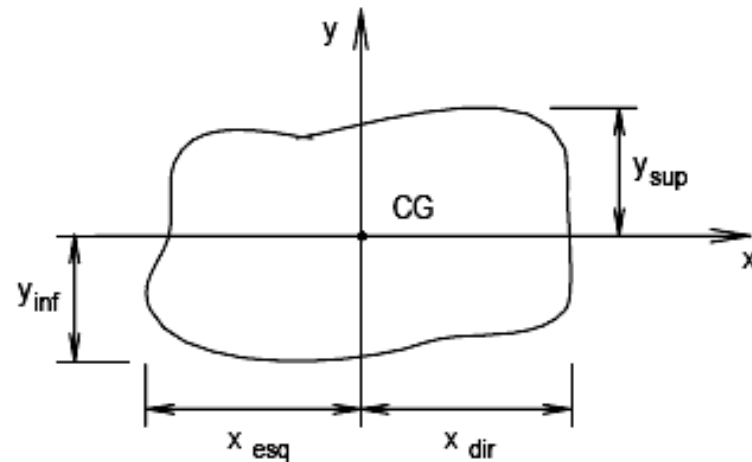


- **Módulo de Resistência (W)**

- Define-se módulo resistente de uma superfície plana em relação aos eixos que contém o CG como sendo a razão entre o momento de inércia relativo ao eixo que passa pelo CG da figura e a distância máxima entre o eixo e a extremidade da seção estudada.

$$W_y = \frac{I_{CG}}{x_{m\acute{a}x}}$$

$$W_x = \frac{I_{CG}}{y_{m\acute{a}x}}$$





-
- onde:
 - I_{cg} = momento de inércia da peça em relação ao CG da figura
 - x, y = distância entre o eixo do CG da figura e a extremidade da peça.
 - A unidade do módulo resistente é: $[L]^3$
 - O módulo resistente é utilizado para o dimensionamento de peças **submetidas à flexão.**



- **Raio de Giração (r)**

- Define-se raio de giração como sendo a raiz quadrada da relação entre o momento de inércia e a área da superfície. A unidade do raio de giração é o comprimento. O raio de giração é utilizado para o estudo da flambagem.

- Para o raio de giração em relação ao eixo x temos:

- $\mathbf{I_x = r_x^2 \cdot A}$, logo:

-

$$\mathbf{r_x = \sqrt{I_x / A}}$$

- Para o raio de giração em relação ao eixo y temos:

- $\mathbf{I_y = r_y^2 \cdot A}$, logo:

-

$$\mathbf{r_y = \sqrt{I_y / A}}$$

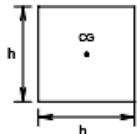
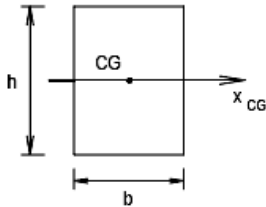
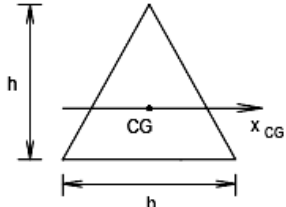
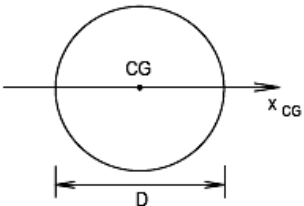
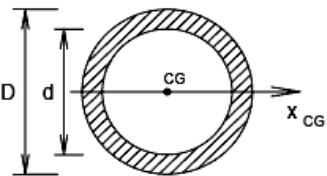


Momento de Inércia (I)

a. O momento de inércia de uma superfície plana em relação a um eixo é a soma dos momentos de inércia dos elementos que a constituem, em relação ao mesmo eixo.

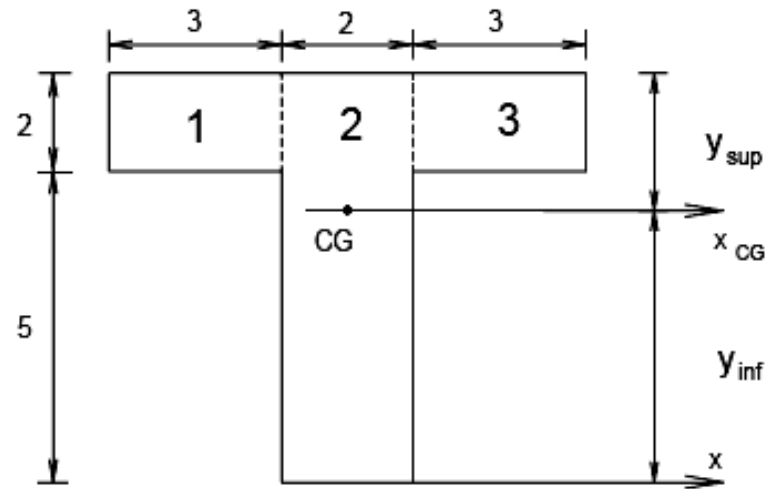
Módulo de Resistência (W)

- Define-se módulo resistente de uma superfície plana em relação aos eixos que contém o CG como sendo a razão entre o momento de inércia relativo ao eixo que passa pelo CG da figura e a distância máxima entre o eixo e a extremidade da seção estudada.

| Figura | Momento de Inércia | Momento Resistente | Raio de Giração |
|---|--|-----------------------------------|--------------------------------------|
| Quadrado  | $I_x = \frac{h^4}{12}$ | $W_x = \frac{h^3}{6}$ | $i_x = \frac{h}{\sqrt{12}}$ |
| Retângulo  | $I_{x_{CG}} = \frac{bh^3}{12}$ | $W_x = \frac{b \cdot h^2}{6}$ | $i_x = \frac{h}{\sqrt{12}}$ |
| Triângulo  | $I_{x_{CG}} = \frac{bh^3}{36}$ | $W_x = \frac{b \cdot h^2}{12}$ | $i_x = \frac{h \cdot \sqrt{2}}{6}$ |
| Círculo  | $I_{x_{CG}} = \frac{\pi d^4}{64}$ | $W_x = \frac{\pi \cdot D^3}{32}$ | $i_x = \frac{D}{4}$ |
| Círculo vazado  | $I_{x_{CG}} = \frac{\pi(D^4 - d^4)}{64}$ | $W_x = \frac{\pi(D^3 - d^3)}{32}$ | $i_x = \frac{1}{4} \sqrt{D^2 + d^2}$ |



-
- A figura representa a seção transversal de uma viga "T". Para a figura, determinar:
 - a) o centro de gravidade;
 - b) o momento de inércia em relação ao eixo x ;
 - c) os módulos Resistentes superior e inferior;
 - d) o raio de giração.





- **Solução do exemplo da "Viga T"**

- Para facilitar a determinação das propriedades geométricas de figuras compostas, convém montar a seguinte tabela:

-

| Figura | b (cm) | h (cm) | y_{CG} (cm) | A (cm ²) | M_x (cm ³) | I_{CGi} (cm ⁴) | I_{xi} (cm ⁴) |
|--------|--------|--------|---------------|----------------------|--------------------------|------------------------------|-----------------------------|
| 1 | 3 | 2 | 6 | 6 | 36 | 2 | 218 |
| 2 | 2 | 7 | 3,5 | 4 | 49 | 57,17 | 228,67 |
| 3 | 3 | 2 | 6 | 6 | 36 | 2 | 218 |
| Σ | | | | 26 | 121 | | 664,67 |

- Centro de gravidade (CG)

-

$$y_{CG} = \frac{\sum M_x}{\sum A} = \frac{121}{26} = 4,65 \text{ cm}$$

-

Como o eixo de referência passa pela base da figura, então $y_{inf} = 4,65\text{cm}$ e $y_{sup} = 2,35\text{cm}$.

- Na coluna I_{cgi} (cm⁴) foi determinado o momento de inércia de cada figura, passando pelo respectivo centro de gravidade. Por se tratar de retângulos, utilizou-se a expressão $I_x = bh^3/12$. Em seguida, deve-se proceder à translação destes momentos de inércia para eixo x de referência para determinar a sua somatória.



-
- A translação de eixos é feita por meio da expressão: $I_x = I_{CG} + y^2 \cdot A$
 - Obtido o momento de inércia total em relação ao eixo x, deve-se agora proceder à translação para o eixo x que passa pelo centro de gravidade da figura, por meio da seguinte expressão:

- $$I_{CG} = I_x - \frac{M_x^2}{A} \quad I_{CG} = 664,67 - \frac{121^2}{26}$$

- O momento de inércia da figura em relação ao seu centro de gravidade é $I_{CG} = 101,55 \text{ cm}^4$.
- Em seguida, calculam-se os momentos resistentes:

- $$W_{x,\text{sup}} = \frac{I_{CG}}{y_{\text{sup}}} = \frac{101,55}{2,35} = 43,21 \text{ cm}^3 \quad W_{x,\text{inf}} = \frac{I_{CG}}{y_{\text{inf}}} = \frac{101,55}{4,65} = 21,84 \text{ cm}^3$$

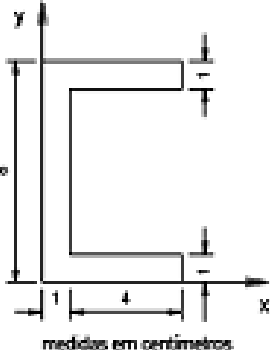
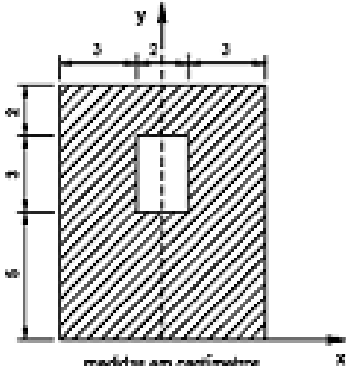
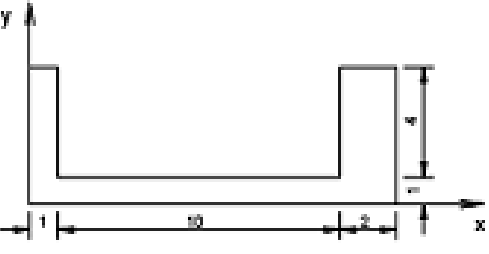
Finalmente, determina-se o raio de giração.

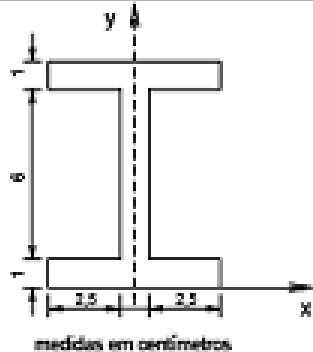
$$i_x = \sqrt{\frac{I_{CG}}{A}} \quad i_x = \sqrt{\frac{101,55}{26}} = 1,98 \text{ cm}$$



-
- **Exercícios:**
 - Determinar as características geométricas das figuras abaixo:
 - a) área;
 - b) centro de gravidade (x_{cg} , y_{cg});
 - c) momento de inércia em relação ao eixo x;
 - c) momento de inércia em relação ao eixo y;
 - d) módulo resistente superior e inferior;
 - e) raio de giração.



| | |
|---|--|
|  <p>medidas em centímetros</p> | <p>Respostas:</p> $A = 16 \text{ cm}^2$ $I_{x,CG} = 141,33 \text{ cm}^4$ $W_{sup} = 35,33 \text{ cm}^3$ $i = 2,97 \text{ cm}$ $y_{CG} = 4 \text{ cm}$ $W_{inf} = 35,33 \text{ cm}^3$ |
|  <p>medidas em centímetros</p> | <p>Respostas:</p> $A = 86 \text{ cm}^2$ $I_{x,CG} = 683,73 \text{ cm}^4$ $W_{sup} = 139,67 \text{ cm}^3$ $i = 2,82 \text{ cm}$ $y_{CG} = 5,105 \text{ cm}$ $W_{inf} = 133,94 \text{ cm}^3$ |
|  <p>medidas em centímetros</p> | <p>Respostas:</p> $A = 25 \text{ cm}^2$ $I_{x,CG} = 56,08 \text{ cm}^4$ $W_{sup} = 16,99 \text{ cm}^3$ $i = 1,50 \text{ cm}$ $y_{CG} = 1,7 \text{ cm}$ $W_{inf} = 32,99 \text{ cm}^3$ |



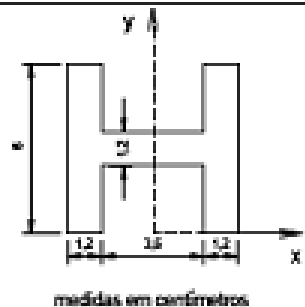
Respostas:

$$A = 18 \text{ cm}^2 \quad y_{CG} = 4,0 \text{ cm}$$

$$I_{x,CG} = 166 \text{ cm}^4$$

$$W_{sup} = W_{inf} = 41,5 \text{ cm}^3$$

$$i = 3,04 \text{ cm}$$



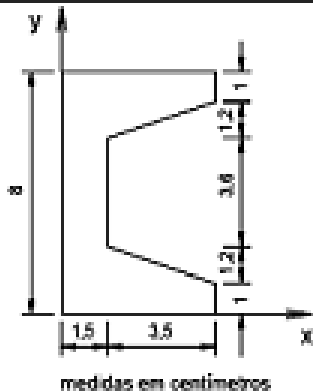
Respostas:

$$A = 18,72 \text{ cm}^2 \quad y_{CG} = 3,0 \text{ cm}$$

$$I_{x,CG} = 43,72 \text{ cm}^4$$

$$W_{sup} = W_{inf} = 14,57 \text{ cm}^3$$

$$i = 1,53 \text{ cm}$$



Respostas:

$$A = 23,2 \text{ cm}^2 \quad y_{CG} = 4 \text{ cm}$$

$$I_{x,CG} = 179,06 \text{ cm}^4$$

$$W_{sup} = 44,76 \text{ cm}^3 \quad W_{inf} = 44,76 \text{ cm}^3$$

$$i = 2,78 \text{ cm}$$

Conhecimentos Básicos

- Próxima Aula:
- Tensão e Deformação

